

## R-МОДИФИКАЦИЯ МЕТОДА ГАУССА

Сорокин П.Н., Ченцова Н.Н.

НИИСИ РАН, Москва, E-mail: s\_p\_n\_1974@bk.ru

<sup>1</sup> МГУ им. М.В.Ломоносова, механико-математический факультет

R-модификацией метода Гаусса для решения системы линейных уравнений:  
$$\sum_{1 \leq j \leq k} (A^{(k)})_{i,j} \cdot (x^{(k)})_j = (b^{(k)})_i, \quad i = \overline{1, k}, k \in N^+,$$

с матрицей  $A^{(k)}$ , правой частью  $b^{(k)}$  относительно неизвестного  $x^{(k)}$ , называется алгоритм, отличающийся от метода Гаусса [1,2] процедурой выбора ведущего элемента: в начале  $n$ -го шага выбирается первый в лексикографическом порядке максимальный по модулю элемент  $u_n^{(k)}$  в соответствующей этому шагу подматрице.

**Теорема.** Пусть  $k \in N^+$ . Пусть  $A_n^{(k)}, b_n^{(k)}, u_n^{(k)}, n = \overline{1, k}$ , - матрица, вектор-столбец, ведущий элемент  $n$ -го шага  $R$ -метода Гаусса, и  $q_n^{(k)} = u_n^{(k)} / u_{n-1}^{(k)}, n = \overline{2, k}$ . Тогда

- $0 \leq u_n^{(k)} \leq 2 \cdot u_{n-1}^{(k)}, \quad 0 < q_n^{(k)} \leq 2, \quad n = \overline{2, k}$ .
- Если  $(A_{n+2}^{(k)})_{i,j} \geq 0$ , при  $i, j = \overline{n-1, k}, n \geq 2$ , тогда  
 $0 \leq u_n^{(k)} \leq u_{n-1}^{(k)}, \quad 0 < q_n^{(k)} \leq 1, \quad n = \overline{2, k}$ .
- Если существует последовательный предел  $u = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lim_{k \rightarrow \infty} u_n^{(k)})$  и  $0 < u < +\infty$ ,  
тогда существует последовательный предел  $q = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lim_{k \rightarrow \infty} q_n^{(k)})$  и  $q = 1$ .
- Если существует предел  $u^- = \varliminf_{n \rightarrow \infty} (\varliminf_{k \rightarrow \infty} u_n^{(k)})$ ,  $0 < u^- < +\infty$ , и существует предел  
 $q = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lim_{k \rightarrow \infty} q_n^{(k)})$ , тогда  $q = 1$ .

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (код проекта 12-01-00960).

### Литература

- Бахвалов Н.С., Жидков Н.П., Кобельков Г.М. Численные методы. – М.: Наука, Главная редакция физико-математической литературы, 1987.
- Богачев К.Ю. Практикум на ЭВМ. Методы решения линейных систем и нахождение собственных значений. – М.: Издательство механико-математического факультета МГУ имени М.В.Ломоносова, 1999.